

Torniquete Alto desempeño AccessPRO.

Instrucciones de operación

AP1000HD



Nota: Antes de operar esta unidad, lea completamente estas instrucciones.

Gracias por elegir el torniquete de trípode. Este es un producto con alta tecnología, así que lea este manual detenidamente antes de utilizarlo.

Por favor, mantenga este manual para futuras referencias.

Solo los profesionales capacitados que entienden el riesgo eléctrico y mecánico del producto están calificados para instalar y operar el sistema de puerta para evitar peligros innecesarios causados por un mal funcionamiento.

Todos los derechos para mejorar y perfeccionar nuestros productos están reservados. No podemos prometer que este manual esté totalmente de acuerdo con el producto que recibe, pero revisaremos y revisaremos el manual a intervalos regulares. No se enviará ninguna otra notificación en caso de modificaciones al manual.

CONTENIDO

1	Introducción del producto	4
1.1	Breve introducción	4
1.2	Funciones de funciones	4
1.3	Parámetros técnicos	5
1.4	Estructura del producto y principio	6
2	Instalación de equipos	8
2.1	Notas de instalación	9
2.2	Instalación del equipo	10
2.3	Conexión	10
2.4	Instrucciones de depuración	10
2.5	Notas de uso	11
3	Instrucciones de tablero y parámetros	12
3.1	Instrucciones del tablero	13
3.2	Diagrama de cableado	14
3.3	Instrucciones del interruptor DIP	15
4	Solución de problemas y mantenimiento	16
4.1	Mantenimiento	16
4.2	Solución de problemas	17

1 introducción del producto

1.1 Breve introducción

El torniquete de trípode electrónico, que es un mecanismo de control eléctrico instalado en la estructura del edificio, se utiliza para formar un sistema de control de acceso. La unidad de rotación consta de tres brazos tubulares que se colocan a

intervalos de 120° de modo que cuando la unidad está en reposo, un brazo siempre estará en posición horizontal (posición de barrera). El movimiento de la unidad de rotación se puede realizar empujando los brazos ligeramente. Si el brazo gira más de una posición establecida, la energía potencial elástica impulsará la unidad de rotación para completar todo el proceso de rotación

El torniquete de trípode electrónico, que ha integrado la rotación electrónica y mecánica, es una especie de controlador de acceso avanzado. Después de integrarse con RFIC, IC y tarjeta magnética, puede cumplir con varios requisitos de los clientes y, por lo tanto, puede usarse ampliamente en sitios como salas de conferencias, parques y estaciones de ferrocarril, etc.

1.2 Función Características

- ∪ Puerto de entrada de señal estándar, se puede conectar con la mayoría de la placa de control de acceso, dispositivo de huella digital y escáner de otros equipos
- ∪ El torniquete tiene una función de reinicio automático, si las personas deslizan la tarjeta autorizada, pero no la pasan dentro del tiempo establecido, es necesario deslizar la tarjeta nuevamente para ingresar;
- ∪ Se puede configurar la función de grabación de lectura de tarjeta
- ∪ Apertura automática después de la entrada de señal de emergencia de incendio
- ∪ Anti seguimiento: evitar pases ilegales
- ∪ Indicador LED de alta luz, que muestra el estado de aprobación.
- ∪ La apertura normal también se puede controlar mediante un botón externo o desbloqueo manual de la llave
- ∪ El brazo se caerá automáticamente cuando falla la energía

1.3 Parámetros técnicos

Item	Descripción
Carcaza	Acero inoxidable 304
Fiabilidad del núcleo.	5 millones, sin culpa
Peso	55 kg (tipo puente)
Largo del brazo	510 (mm)
Max capacidad de empuje	60kg

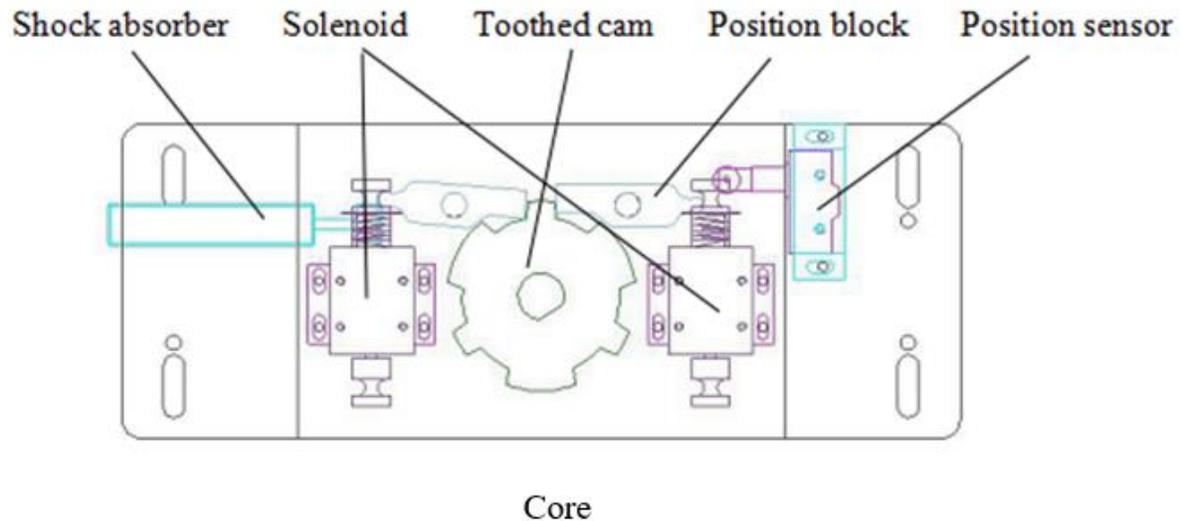
Fuerza motriz de las armas	3 kg
Modo de conducción	digital
Dirección de rotación	Unidireccional / Bidireccional (controlable)
Lámpara indicadora	Verde significa paso
Fuente de alimentación para núcleo :	AC100 ~ 220V
Voltaje operacional	DC 24V \pm 5 %
Voltaje de la lámpara indicadora :	DC12V \pm 5 % (estándar)
El consumo de energía	30W
Ambiente de trabajo	En interiores o exteriores (al aire libre es opcional)
Temperatura de trabajo	-30 °C ~ 60 °C
Humedad	5 % ~ 90 %
Impermeable	\geq IP31
Interfaces de instalación para lectores de tarjetas :	2
Interfaz de control	entrada de señal de relé
Tiempo necesario para abrir	0.2 segundos
Velocidad de paso	30 ~ 45 personas / min

1.4 Estructura del producto y principio

1.4.1 Estructura del producto

La estructura del producto está compuesta principalmente por un sistema mecánico y un sistema de control eléctrico.

El sistema mecánico está compuesto por Brazo y unidad rotativa, núcleo y casa.



Nota: Configure el tipo de núcleo de acuerdo con la serie y modelo del producto.

1) unidad giratoria

La unidad comprende un eje, un conjunto de levas dentadas y un conjunto de trinquete. El conjunto de la leva dentada comprende una leva dentada de acero, una leva dentada de poliuretano y una brida de bloqueo que se atornillan con pernos y espaciadores.

2) dispositivo de bloqueo

La acción de bloqueo se realiza mediante las cabezas de los brazos de bloqueo en los dientes del conjunto de la leva dentada.

3) Leva de posicionamiento

La leva de posicionamiento está mecanizada de forma guía con un perfil especial. De esta manera, tres puntos a una distancia mínima del centro están dispuestos a intervalos de 120 ° y corresponden a las tres posiciones del trípode.

4) Amortiguador (amortiguador)

La función del amortiguador es ajustar la fuerza ejercida por el resorte sobre la unidad giratoria para garantizar que la unidad se detenga suavemente.

Cuanto mayor es el valor del buffer, mayor es la fuerza del buffer.

5) Dispositivo de restauración.

La función del dispositivo de restauración es que el sensor de posicionamiento puede recibir una señal y luego transmitirla al tablero de accionamiento cuando el brazo ha girado unos 110 °.

6) Anti dispositivo de inversión

El dispositivo anti-inversión se usa para evitar la rotación de la unidad giratoria en la dirección opuesta a la de la rotación inicial. Esto significa que una vez que el trípode se ha movido en una dirección, el dispositivo evitará un movimiento inverso en la dirección opuesta.

7) trípode

El trípode, que está equipado con tres tornillos, está compuesto por tres brazos de bloqueo, tres brazos y un brazo de caída. Los brazos se colocan a intervalos de 120 °, de modo que cuando el trípode se detenga, uno de los brazos estará en la posición de barrera.

El sistema de control eléctrico consta de un dispositivo de control de acceso, panel de control, indicador de dirección, sensor de posición, solenoide, amortiguador, fuente de alimentación.

NO	Nombre	Función
1	Dispositivo de control de acceso	IC / ID de control de tarjeta de acceso, huella digital, reconocimiento de caras, lector de código, el control de acceso a señal de retardo de envío dispositivo a la señal de puerta de la placa torniquete (está disponible de acuerdo con el uso real)
2	Tabla de control	El centro de control del sistema, cuando recibe la señal de retraso del dispositivo de control de acceso, controla el solenoide abierto, la luz indicadora de dirección se vuelve verde, el brazo se puede empujar a 120 grados, el solenoide se bloqueará inmediatamente al recibir la señal de cierre del sensor de posición central .
3	Indicador	Mostrar el estado actual del canal
4 4	Sensor de posición	Detecta y controla la posición de apertura y cierre de la puerta.
5 5	Solenoide cuadrado	Control shatf cerca o abierto

6	6 Solenoide circular	Caída y parte superior del brazo
7	7 Apagador	Hace que el eje funcione sin problemas (partido)
8	8 Fuente de alimentación	fuentes de alimentación a la placa de control

1.4.2 Principio de trabajo

Encienda la alimentación y levante el brazo manualmente, el dispositivo de caída se bloquea.

La luz indicadora LED en la superficie, si la placa PCB de control recibe una señal abierta, el torniquete tendrá flechas verdes en la dirección. El solenoide cuadrado abierto, empuje el brazo y pase, el brazo abierto del solenoide cuadrado gira 120 grados. Este sensor de posición del proceso se induce, envía una señal de cierre a la placa, el bloqueo del solenoide de The Square inmediatamente.

Apague la alimentación, el brazo se caerá.

2 instalaciones de equipos

2.1 Notas de instalación

- Si se prueba bien antes de la instalación, luego lo reparó; antes de instalarlo y mantenerlo, corte la alimentación;
- El producto debe estar conectado a tierra y se necesita un interruptor de fuga a tierra en la fuente de alimentación;
- La profundidad del tubo de PVC enterrado debe ser mayor de 60 mm, y la altura expuesta sobre el suelo debe ser mayor de 50 mm. La boca de salida debe doblarse hacia atrás para evitar que el agua se sumerja dentro del tubo;
- No cambie el cable en el interior del torniquete casualmente;
- En la instalación, haga que cada puerta del carril esté alineada;
- Apriete los tornillos de montaje del brazo.
- Si usa el torniquete al aire libre, no es necesario que agregue un dosel para proteger el torniquete del sol y la lluvia;

2.2 Instalación del equipo

1) herramienta preparativos

- | | | | |
|---|--------------------------------|---|---|
| 1 | Un juego de llaves hexagonales | 5 | Destornillador y otra herramienta de cableado común |
| 2 | Destornillador cruzado 6mm | 6 | Milímetro |
| 3 | Llave abierta 17-19 mm | 7 | Tornillos de expansión M10x100 8 piezas |
| 4 | Taladro de impacto D14 | 8 | Probador de cable |

2) Asegure la ubicación de instalación y la composición del sistema, prepárese para instalar después de llevar a cabo la planificación del sistema;

3) Haga bien la instalación de la base del equipo base.

4) Marque la posición de fijación de los pernos de expansión de acuerdo con la placa de fijación en la parte inferior de cada torniquete.

5) Perfore el orificio con un taladro de impacto, fije los tornillos de expansión.

6) Instale el brazo: antes de la entrega, desmantelaremos dos barras de brazo, lo que puede reducir el costo y el volumen del paquete, por lo que antes de usar el torniquete, en primer lugar, el torniquete debe encenderse y levantar el brazo de caída hacia abajo del dispositivo a mano, lo que hace que el círculo sea solenoide atrae el brazo para bajar la placa. Debe ensamblar la barra del brazo como en la siguiente imagen.

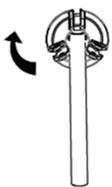


Fig 1. Please rotate turnplate 120°

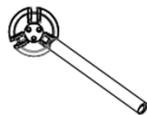


Fig2.

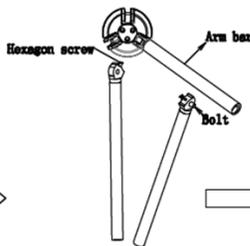


Fig 3. Please loose hexagon socket cap screws

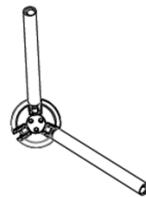


Fig 4. Please insert arm bar

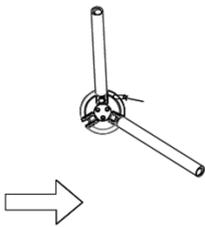


Fig 5. Please insert bolt

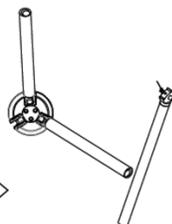


Fig 6. Please tighten hexagon socket cap screws

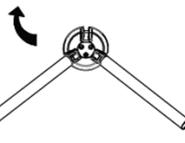


Fig 7. Please install third arm bar like second arm bar

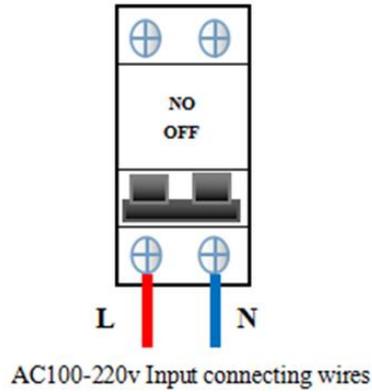


Fig8.

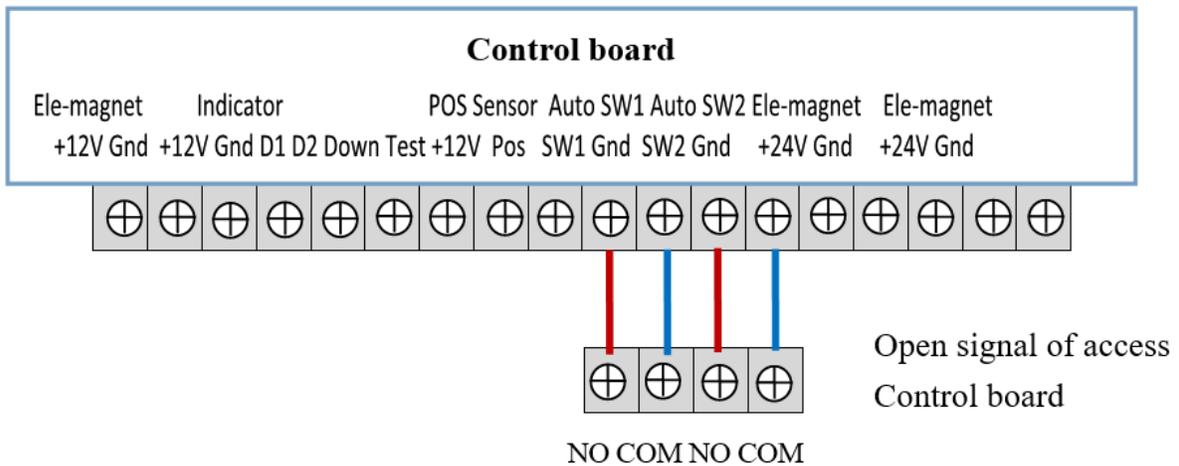
7) Apriete el tornillo de expansión después de completar la prueba funcional

2.3 Conexión

1) Conexión de entrada de alimentación AC100 ~ 220V



2) Conecte el cable del dispositivo de control de acceso



2.4 Instrucciones de depuración

1) La preparación de la prueba

Tal como la instalación, hemos completado la conexión de la unidad de circuito en la placa, y proporcionamos 220 V para el torniquete, la placa PCB de control conectada a la computadora (la placa PCB de control es un equipo externo de torniquete, no piezas interiores de torniquete).

2) Compruebe el cableado

Cuando se conecta la depuración de energía, verifique el diagrama de cableado de acuerdo con cada parte de la línea que esté conectada,

Nota: El cable de tierra de protección del equipo debe tener una conexión a tierra confiable; de lo contrario, no permita la depuración.

3) Prueba de funcionamiento

Encienda la alimentación y levante el brazo manualmente.

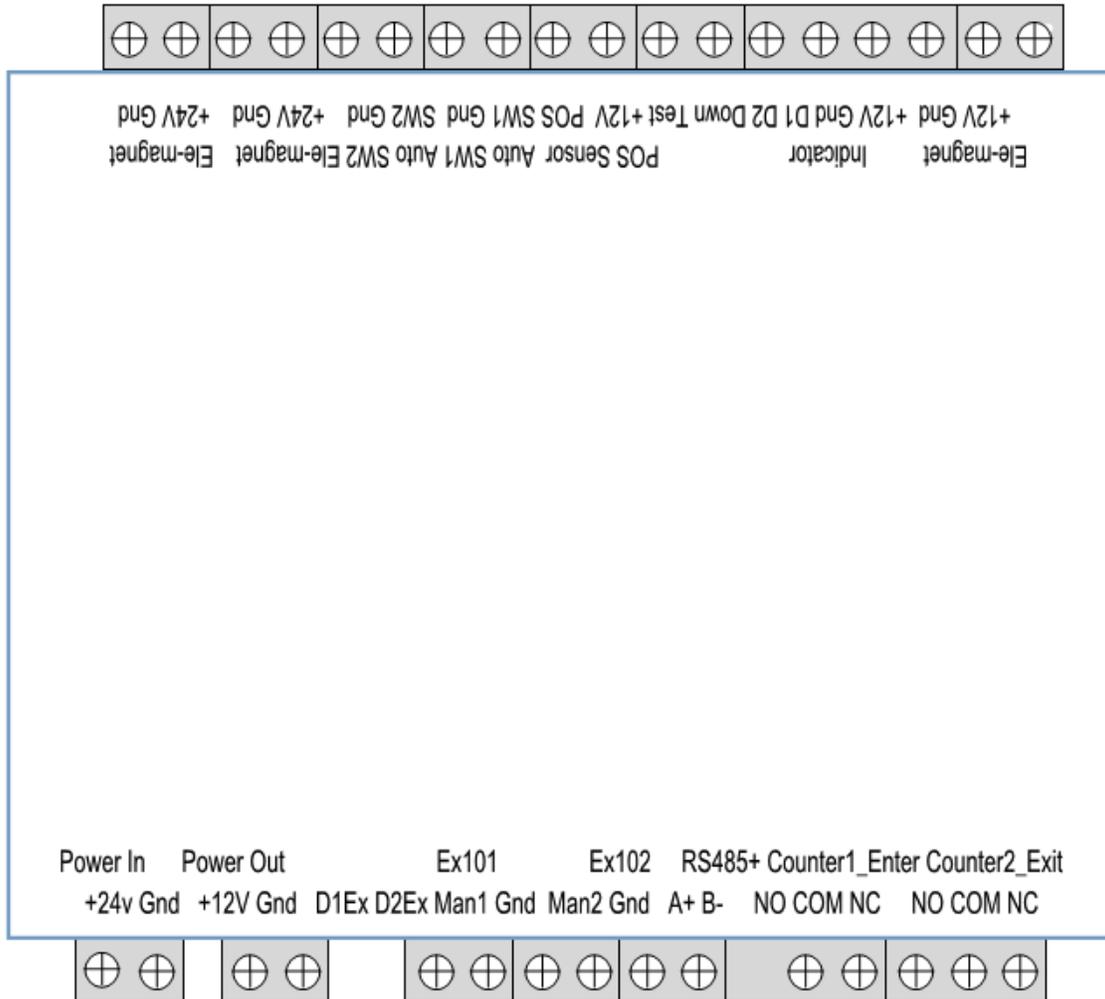
La luz indicadora LED en la superficie, si la placa PCB de control recibe una señal abierta, el torniquete tendrá flechas verdes en la dirección. Empuje el brazo y avance, gire el brazo 120 grados. Apague la alimentación, el brazo se caerá.

2.5 Aviso de uso

- ⊗ Mantenga el botón de control o el control remoto lejos de los niños;
- ⊗ No use el torniquete bajo la condición de truenos y rayos para deshacerse de los daños al equipo.
- ⊗ No permita que los niños jueguen en o alrededor de un torniquete. Si el niño quiere pasar por el torniquete, los padres deben cuidarlo.
- ⊗ Siga el pedido cuando deslice la tarjeta

3 [Diagrama de tablero y cableado](#)

3.1 Instrucciones del tablero



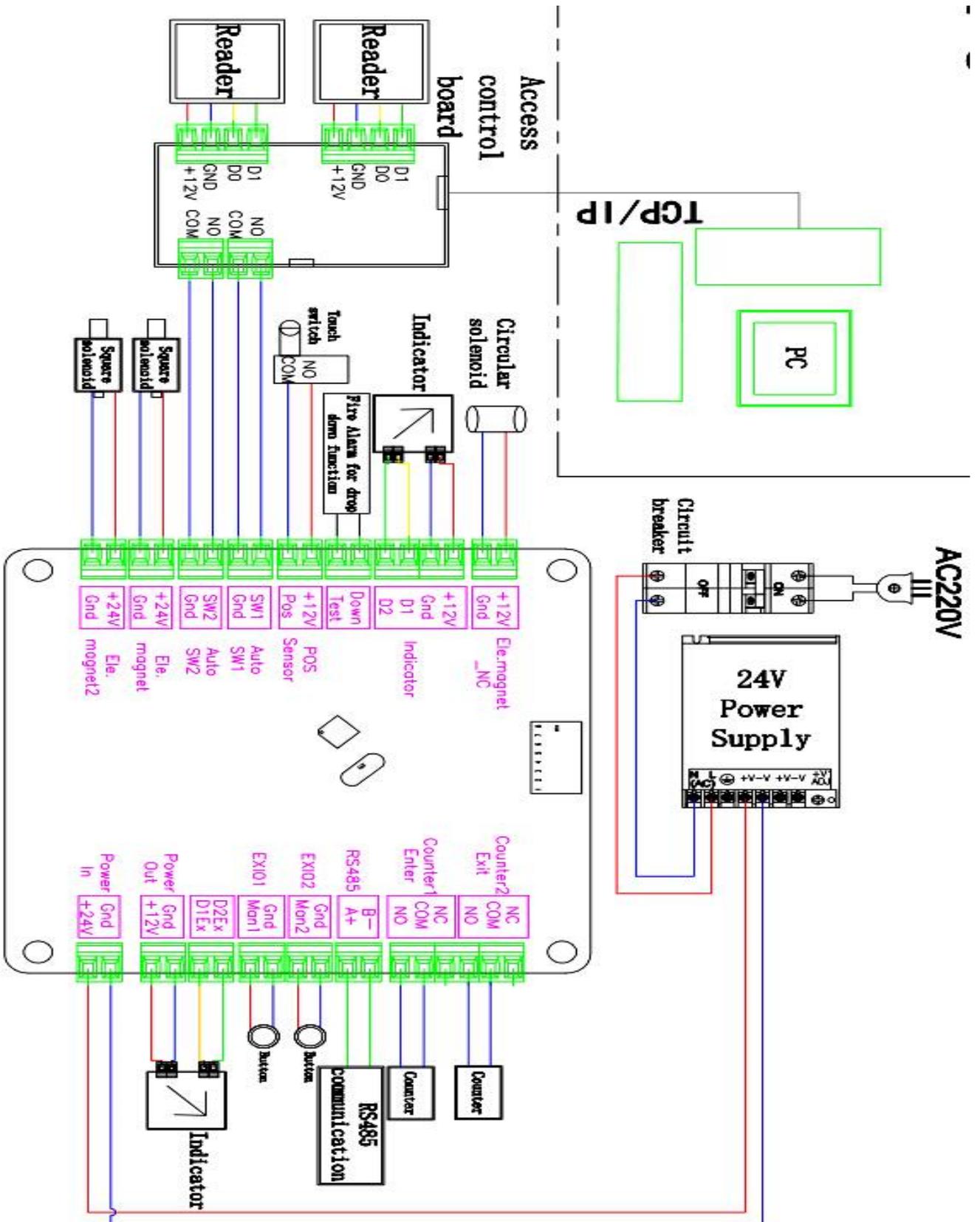
No	Señal de puerto	Instrucciones
1	+ 24V	Fuente de alimentación de entrada de 24 V a placa PCB
2	GND	
3	+ 12V	Salida de 12 V a la barra de luz, contador y así sucesivamente.
4	GND	
5	D1Ex	ES INÚTIL
6	D2Ex	
7	Hombre1	

8	GND	Botón de entrada para entrada de compuerta de apertura manual
9	Hombre2	Botón de salida para entrada de compuerta de apertura manual
10	GND	
11	A +	485 comunicación
12	B -	
13	NO	Interfaz de entrada normalmente abierta y normalmente cerrada que también puede conectar el contador de entrada
14	COM	
15	NC	
16	NO	Salida relé normalmente abierta y normalmente cerrada interfaz que también puede conectar el contador de salida
17	COM	
18	NC	
19	+ 12V	Fuente de alimentación de +12 V para solenoide circular desplegable de brazo
20	GND	
21	D1	Entrada de señal de indicador LED de entrada
22	D2	Salida de señal de indicador LED de entrada
23	+ 12V	Fuente de alimentación de +12 V para indicador
24	GND	
25	Abajo	Prueba para la función desplegable
26	Prueba	
27	+ 12V	Coloque el sensor completamente cerrado en la entrada de señal, una vez que el brazo gire 120 grados, dará una señal de puerta de cierre
28	POS	
29	SW1	Entrada de señal de apertura de entrada, señal de contacto seco y señal de relé de apertura de entrada de placa de PCB de control de acceso (NO conectar SW1, conexión COM GND, y el tiempo de relé de la placa de control de acceso debe establecerse en "0" o "1")
30	GND	
31	SW2	Entrada de señal de salida de salida, señal de contacto seco y señal de relé de apertura de salida de placa de PCB de control de acceso (NO conectar SW2, COM
32	GND	

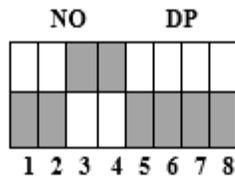
conectar GND, y el tiempo de relé de la placa de control de acceso debe establecerse en "0" o "1"))

33	+ 24V	Salida para solenoide cuadrado de entrada, normalmente 0v t, cuando la placa recibe una señal abierta, este puerto
34	GND	tendrá una salida de 24v
35	+ 24V	Salida para solenoide cuadrado de salida, normalmente 0v t, cuando la placa recibe una señal abierta, este puerto
36	GND	tendrá una salida de 24v

3.2 diagrama de cableado



3.3 Instrucciones del interruptor DIP



Valor por defecto 5 segundos ~~dip~~ 2 y 4 encendidos

1-6 DIP posición						Tiempo de activación	8 DIP
6	5	4	3	2	1	Tiempo	Memoria de lecturas tarjeta
0	0	0	0	0	1	2S	Lectura de tarjeta
0	0	0	0	1	0	2S	
0	0	0	0	1	1	2S	
0	0	0	1	0	0	2S	
0	0	0	1	0	1	2.5S	
0	0	0	1	1	0	3S	
0	0	0	1	1	1	3.5S	
0	0	1	0	0	0	4S	
0	0	1	0	0	1	4.5S	
0	0	1	0	1	0	5S	
0	0	1	0	1	1	5.5S	
0	0	1	1	0	0	6S	
0	0	1	1	0	1	6.5S	
0	0	1	1	1	0	7S	
0	0	1	1	1	1	7.5S	
0	1	0	0	0	0	8S	
0	1	0	0	0	1	8.5S	
0	1	0	0	1	0	9S	
0	1	0	0	1	1	9.5S	
0	1	0	1	0	0	10S	
0	1	0	1	0	1	10.5S	
0	1	0	1	1	0	11S	
0	1	0	1	1	1	11.5S	
0	1	1	0	0	0	12S	
0	1	1	0	0	1	12.5S	
0	1	1	0	1	0	13S	

Con función de memoria, si desliza la tarjeta válida 5 veces, puede pasar cinco personas; sin función de memoria, si desliza una tarjeta válida 5 veces, solo puede pasar una persona.

4 Mantenimiento diario y solución de problemas.

4.1 Mantenimiento

1) Indicaciones generales

El torniquete del trípode debe inspeccionarse y limpiarse a intervalos regulares para mantener los componentes en buen estado de funcionamiento y verificar si hay signos de desgaste. Las siguientes indicaciones se refieren a la instalación donde el número promedio de tránsitos por año es igual a dos millones. Cuando el torniquete del trípode se usa en un área polvorienta, se debe acortar el intervalo regular para la inspección. Si se usa en el metro o en la estación de tren ligero, se recomienda que el intervalo de inspección sea de 6 meses. También se anima a los usuarios a determinar el intervalo de acuerdo con su propia situación.

Para evitar el riesgo de descarga eléctrica, asegúrese siempre de que la energía eléctrica esté desconectada antes de inspeccionar el mecanismo.

2) Componente

Brazos de bloqueo y solenoides (operación que se realizará con la fuente de alimentación desconectada): —Engrase los pasadores de los brazos de bloqueo que se deslizan sobre el eje del solenoide. - Engrase el eje y el resorte del solenoide, y no engrase el núcleo del solenoide. —Compruebe que el conjunto del eje / brazo de bloqueo se mueva libremente.

3) Presión de aceite del amortiguador

La operación debe llevarse a cabo con la fuente de alimentación desconectada : - verifique si se derrama el aceite del amortiguador; - compruebe si la fuerza ejercida por el resorte es suficiente ; - La fuerza ejercida por el resorte debe coincidir con la ejercida por el amortiguador. En términos generales, los primeros deben ser un poco más poderosos.

4) de leva superior posicionamiento

La operación debe llevarse a cabo con la fuente de alimentación desconectada. Afloje el resorte de la palanca de posicionamiento. Verifique que la guía de la leva esté limpia y sin desgaste excesivo. —Compruebe un poco de polvo metálico o similar que se adhiere al solenoide. Verifique que el pasador guía de la palanca de posicionamiento no tenga un juego excesivo. Verifique que la tira magnética esté

perfectamente unida al borde de la leva. Vuelva a colocar la leva. Ajuste el resorte de La palanca de posicionamiento.

5) trípode

La operación debe llevarse a cabo con la fuente de alimentación desconectada. Compruebe la estanqueidad de los tres que sujetan la placa base al eje del mecanismo.

6) dispositivo de emergencia caer el brazo

Limpie todo el polvo de los retenes del brazo, la palanca de caída del brazo y el solenoide relativo. No lubrique estas piezas.

7) Cable y conectores

La operación debe llevarse a cabo con la fuente de alimentación desconectada :

--Compruebe que los conectores de los cables estén firmemente conectados.

--Compruebe que los terminales estén completamente apretados.

- Verifique que el aislamiento de los cables esté en buenas condiciones y que no haya conductores expuestos.

4.2 Consejos y solución de problemas

P1: Cuando la placa de acceso envía una señal abierta, el brazo se mueve hacia atrás y el indicador muestra marcha atrás.

Motivos: señal abierta conexión inversa

Solución: intercambie el terminal SW1 GND y SW2 GND de la placa.

P2: ¿El indicador no funciona?

Motivos: 1. cables sueltos 2.indicador o daños en la placa

Solución: 1.Verifique el cable de conexión del indicador

2)Indicador o tablero de repalce.

P3: ¿Cómo lograr gratis de una manera?

Retire uno de solenoide cuadrado

P4: ¿El brazo no puede empujar cuando la tarjeta magnética y el indicador se muestran verdes?

Solución: 1. Verifique la salida GND de 24 V para el solenoide cuadrado
2. Reemplace la nueva placa o solenoide

P5: Pasar a dos o tres personas después de pasar la tarjeta a la vez.

Motivos: 1. El sensor de posición no fue tocado por el tapón de rosca derecho cuando la placa giratoria giraba. (O no recibió la señal efectiva incluso tocada)

El solenoide cuadrado no se estira suavemente.

Control de daño de baord

Solución: 1. Mueva el sensor de posición hacia adentro, verifique los cables de conexión a la placa

Ajuste el solenoide cuadrado o reemplace uno nuevo.

3) Cambio del electroimán cuadrado.

4) Reemplace una nueva placa.

P6: No se soltó el brazo automáticamente cuando falla la energía

Motivos: El dispositivo del brazo de caída está demasiado alto para que el solenoide atraiga la placa, cuyo botón no puede presionar las partes de bloqueo del brazo.

Solución: en primer lugar, ajustando la parte superior del dispositivo del brazo de caída a mano, haciendo que el solenoide atraiga la placa, luego desenrosque los cuatro tornillos en el dispositivo del brazo de caída y presiónelos hacia abajo (normalmente las piezas de bloqueo del brazo están bien), finalmente, apriete el tornillo y prueba de abandono del círculo.

P7: El brazo no funcionará cuando se encienda.

Motivos: 1. El dispositivo de brazo de caída está demasiado alto, levantando el brazo manualmente, pero el bloqueo del brazo empujará la parte inferior del dispositivo de brazo de caída, pero el solenoide no puede alcanzar la posición que atrae la placa.

2) El dispositivo de brazo de caída se está poniendo demasiado bajo, levantando el brazo manualmente, el bloqueo del brazo empujará la parte inferior del dispositivo de brazo de caída, después de que el solenoide atraiga la placa, el brazo no se ha

fijado en la posición de equilibrio, por lo que la parte inferior del dispositivo de brazo de caída presionó el bloqueo del brazo, no se puede cerrar.

Solución: en primer lugar, presionó la parte inferior del dispositivo de brazo de caída, haciendo que el solenoide atraiga la placa, luego afloje los cuatro tornillos que se fijan en el dispositivo de brazo de caída, las razones para hacer la situación es que el dispositivo de brazo de caída es demasiado alto o demasiado bajo. Por lo tanto, es necesario ajustar el dispositivo de brazo de caída a una posición de traje.

P8: La velocidad de rotación es demasiado lenta o rápida.

Motivos: Demasiado lento es porque el amortiguador está demasiado apretado y demasiado rápido está demasiado flojo.

Solución: el ajuste del amortiguador, si no es muy efectivo, deberá verificar el resorte del núcleo de la máquina de la palanca de posicionamiento (que se encuentra en la posición cercana de la leva), ya sea que haya un mandril o daño, en caso afirmativo, deberá cambiar el pedestal.

Q9: el brazo no se puede restablecer

Solución: compruebe si la parte giratoria es un cuadro raspado, reduzca el valor del búfer.

Fecha de entrega Modelo de torniquete

Mantener registro

Fechas de servicio	Descripciones de problemas	Solución	Servicio de personas	Firma y sello
--------------------	----------------------------	----------	----------------------	---------------

